

GERİDEN KESTİRME'DE DEĞİŞİK BİR ÇÖZÜM

Bülent Bostancı*

ÖZET:

Gelişen teknolojiyle Geriden Kestirme probleminin önemi artmıştır. Problemin çözümünde Sinüs Teoremi ve Kosinüs Teoremi birlikte kullanılmıştır. Diğer yöntemlerden ayrılan özelliği budur. CAD tabanlı programlarda da yöntemin çözümü kolaydır.

ABSTRACT:

By the growing up technology, the importance of the Resection Method is increased. The Sine Theorem and The Cosine Theorem are being used together for the solution of this problem. The difference of the method from the other's is this. Also it's simple to solve the problem by CAD programs.

1. GİRİŞ

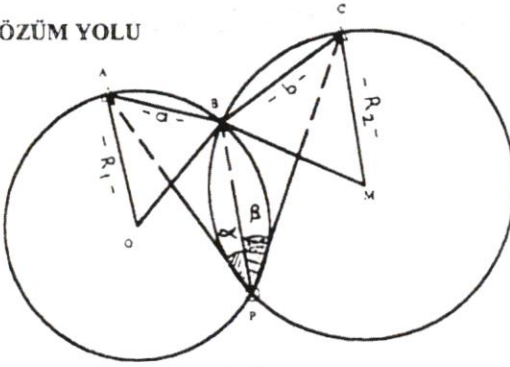
Koordinatı belirlenecek nokta üzerine alet kurulup, koordinatı bilinen noktalara doğrultu gözlemleri yapılarak yeni noktanın koordinatının belirlenmesi işlemine geriden kestirme problemi adı verilir. Jeodezi ve Fotogrametri Mühendisliği ile ilgili kitaplarda bu problemin 4 çözüm yöntemi gösterilir. Bunlar:

- 1) Kästner Yöntemi
- 2) Collins Yöntemi
- 3) Cassini Yöntemi
- 4) Ansermet Yöntemi

Aşağıdaki çözüm daireye ilişkin özellikleri kullandığı için Collins yöntemini hatırlatsa da kullanılan bilgiler ve formüller bakımından tamamen farklıdır. Diğer çözüm yollarında çoğunlukla "Sinüs Teoremi" kullanıldığı halde aşağıdaki çözüm yönteminde "Cosinüs Teoremi" kullanılmıştır.

* A.K.Ü. Emirdağ M.Y.O. Öğretim Görevlisi

2. ÇÖZÜM YOLU



Şekil 1

- 1) Koordinatı bilinen ve bağlantısı olan noktalar arasındaki açıklık açıları ve kenarlar hesaplanır.

$$AB = a = \sqrt{(Y_B - Y_A)^2 + (X_B - X_A)^2}$$

$$BC = b = \sqrt{(Y_C - Y_B)^2 + (X_C - X_B)^2}$$

$$\tan(\angle A) = \frac{Y_B - Y_A}{X_B - X_A}$$

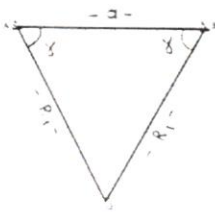
$$\tan(\angle B) = \frac{Y_C - Y_B}{X_C - X_B}$$

2) ABP üçgeninde $\frac{a}{\sin \alpha} = 2.R_1 \Rightarrow R_1 = \frac{a}{2.\sin \alpha}$

BCP üçgeninde $\frac{b}{\sin \beta} = 2.R_2 \Rightarrow R_2 = \frac{b}{2.\sin \beta}$

3)

$$\cos \gamma = \frac{a^2 + R_1^2 - R_1^2}{2.a.R_1} = \frac{a^2}{2.a.R_1} = \frac{a}{2.R_1}$$



Şekil 1.1

$$(\angle O) = (\angle A) - \gamma$$

$$(\angle X) = (\angle B) - \gamma$$

$$Y_o = Y_A + R_1 \cdot \sin(AO)$$

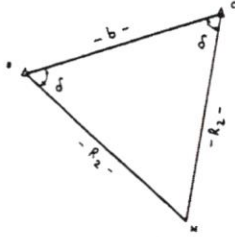
$$X_o = X_A + R_1 \cdot \cos(AO)$$

$$Y_o = Y_B + R_1 \cdot \sin(BO)$$

$$X_o = X_B + R_1 \cdot \cos(BO)$$

Formüllerinden O daire merkezi koordinatı kontrollü olarak bulunur.

$$\cos \delta = \frac{b^2 + R_2^2 - R_1^2}{2 \cdot a \cdot R_2} = \frac{b^2}{2 \cdot b \cdot R_2} = \frac{b}{2 \cdot R_2}$$



Şekil 1.2

$$(BM) = (BC) + \delta$$

$$(CM) = (CB) - \delta$$

$$Y_M = Y_B + R_2 \cdot \sin(BM)$$

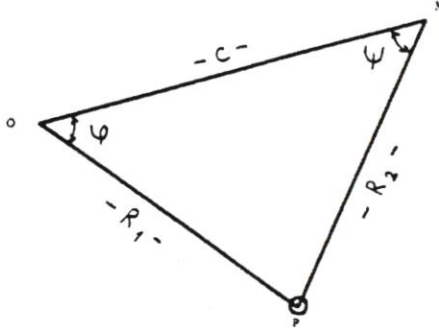
$$X_M = X_B + R_2 \cdot \cos(BM)$$

$$Y_M = Y_C + R_2 \cdot \sin(CM)$$

$$X_M = X_C + R_2 \cdot \cos(CM)$$

Formüllerinden M daire merkezi koordinatı kontrollü olarak bulunur.

4)



Şekil 1.3

Hesaplanan O ve M daire merkezleri koordinatlarından $OM = c$ uzunluğu ile (OM) açıklığı bulunur.

$$OM = c = \sqrt{(Y_M - Y_O)^2 + (X_M - X_O)^2}$$

$$\tan(\text{OM}) = \frac{Y_M - Y_O}{X_M - X_O}$$

OMP üçgeninde

$$\cos \varphi = \frac{c^2 + R_1^2 - R_2^2}{2.c.R_1} \quad \text{den } \varphi \text{ açısı bulunur.}$$

$$\cos \psi = \frac{c^2 + R_2^2 - R_1^2}{2.c.R_2} \quad \text{den } \psi \text{ açısı bulunur.}$$

- 5) OMP üçgeni yardımı ile O ve M daire merkezlerinden P geriden kestirme noktasının koordinatı kontrollü olarak bulunur.

$$(\text{OP}) = (\text{OM}) + \varphi \quad \text{OP} = R_1$$

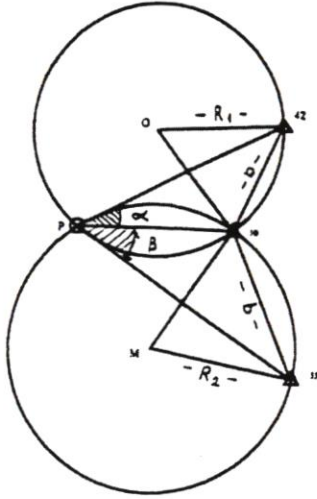
$$(\text{MP}) = (\text{MO}) - \psi \quad \text{MP} = R_2$$

$$Y_P = Y_O + R_1 \cdot \sin(\text{OP})$$

$$X_P = X_O + R_1 \cdot \cos(\text{OP})$$

$$Y_P = Y_M + R_2 \cdot \sin(\text{MP})$$

$$X_P = X_M + R_2 \cdot \cos(\text{MP})$$



Şekil 2

N.N	Y	X
42	20320.06	17731.22
50	21417.37	16554.33
55	20908.80	14762.57

D.N	B.N	Doğrultular
P	42	0.0000
	50	64.8350
	55	140.2510

Verilenlere göre P noktasının koordinatını bulunuz.

1) Doğrultulardan :

$$\alpha = 64.8350$$

$$\beta = 75.4160$$

$$42-50 = a = 1609.09 \text{ m.}$$

$$(42-50) = 152.2268$$

$$50-55 = b = 1862.54 \text{ m.}$$

$$(50-55) = 217.6066$$

2)

$$R_1 = \frac{a}{2 \cdot \sin \alpha} = \frac{1609.09}{2 \times \sin 64.8350}$$

$$R_1 = 945.10 \text{ m.}$$

$$R_2 = \frac{b}{2 \cdot \sin \beta} = \frac{1862.54}{2 \times \sin 75.4160}$$

$$R_2 = 1005.30 \text{ m.}$$

$$3) \cos \gamma = \frac{a}{2 \cdot R_1} = \frac{1609.09}{2 \times 945.10} \Rightarrow \gamma = 35.1653$$

$$\cos \delta = \frac{b}{2 \cdot R_2} = \frac{1862.54}{2 \times 1005.30} \Rightarrow \delta = 24.5840$$

$$(42-O) = (42-50) + \gamma = 187.3921$$

$$(50-O) = (50-42) - \gamma = 317.0615$$

$$42-O = R_1 = 945.10 \text{ m.}$$

$$50-O = R_1 = 945.10 \text{ m.}$$

$$Y_o = Y_{42} + R_1 \cdot \sin (42-O) = 20506.01$$

$$X_o = X_{42} + R_1 \cdot \cos (42-O) = 16804.59$$

$$Y_o = Y_{50} + R_1 \cdot \sin (42-O) = 20506.01$$

$$X_o = X_{50} + R_1 \cdot \cos (42-O) = 16804.60$$

$$(50-M) = (50-55) + \delta = 242.1906$$

$$(55-M) = (55-50) - \delta = 393.0226$$

$$50-M = R_2 = 1005.30 \text{ m.}$$

$$55-M = R_2 = 1005.30 \text{ m.}$$

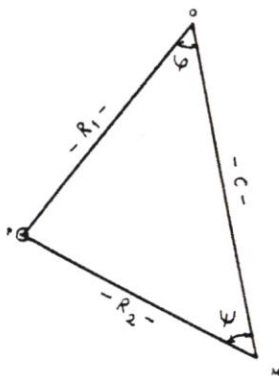
$$Y_M = Y_{50} + R_2 \cdot \sin (50-M) = 20798.84$$

$$X_M = X_{50} + R_2 \cdot \cos (50-M) = 15761.84$$

$$Y_M = Y_{55} + R_2 \cdot \sin (55-M) = 20798.84$$

$$X_M = X_{55} + R_2 \cdot \cos (55-M) = 15761.84$$

4)



Şekil 2.1

$$OM = c = \sqrt{(Y_M - Y_O)^2 + (X_M - X_O)^2}$$

$$OM = c = 1083.09 \text{ m.}$$

$$\tan (OM) = \frac{Y_M - Y_O}{X_M - X_O}$$

$$(OM) = 182.5711$$

KAYNAKÇA :

1. Aydın, Ö.: Ölçme Bilgisi , İstanbul, 1984